

RoboBaton

视觉空间计算组件

位姿 | 深度图 | 三维重建





多功能 更智能



定位

设备在建图环境中的
实时3维位置



导航

提供路径规划例程
快速开发自主导航算法



避障

双目深度图实时分析
精准感知前方障碍



建图

通过稠密点云地图
构建环境的基本轮廓

强大“芯”脏
让性能更卓越

品质把控 更坚韧

镜头模组精密设计

将金属增固工艺用于空间计算模组

相机抗形变能力提升245%



视界如此辽阔

仿生双目，鱼眼镜头，配合接近人眼的双目距离
捕捉更丰富的视觉特征

164.7° 超广视野

